

УДК 539.37

С.Е. МИХАЙЛОВ, А.Е. ОСОКИН

ПОСТРОЕНИЕ ФУНДАМЕНТАЛЬНОГО РЕШЕНИЯ
 ДЛЯ АНИЗОТРОПНОЙ СТАРЕЮЩЕЙ СРЕДЫ НАСЛЕДСТВЕННОГО ТИПА

(Представлено академиком Ю.Н. Работновым 8 II 1983)

При приведении к интегральным уравнениям граничных задач для сред с линейными определяющими уравнениями (анизотропная упругая среда, стареющая среда) необходимо иметь фундаментальное решение, которое дает поля смещений и напряжений для неограниченной среды, деформируемой сосредоточенным единичным усилием. В изотропной среде такое решение дается матрицей Кельвина-Соммильяны и выписывается в явном виде. При произвольной анизотропии в упругой среде фундаментальное решение, построенное в работе [1], приводится к интегралу по контуру единичной окружности, ориентированной в пространстве специальным образом [2-4]. Аналогичные решения для наследственной упругости без старения [5] даны в изотропном случае в [6], а в анизотропном - в [7, 8]. В данной статье результаты [1, 2, 7, 8] обобщаются на однородную стареющую наследственно-упругую среду [9, 10].

Пусть $x_k, k = 1, 2, 3$, - декартовы координаты. Рассмотрим анизотропную однородную наследственно-упругую стареющую среду, в которой напряжения σ_{ij} и деформации ϵ_{kl} связаны уравнением [9, 10]

$$(1) \quad \sigma_{ij}(t) = [c_{ijkl} \epsilon_{kl}](t),$$

$$c_{ijkl} = c_{ijkl}^I + c_{ijkl}^{II}.$$

Здесь t - время, $c_{ijkl}^I(t)$ - тензор модулей мгновенной упругости, c_{ijkl}^{II} - интегральный оператор вида

$$[c_{ijkl}^{II} \epsilon_{kl}](t) = \int_0^t c_{ijkl}(t, \tau) \epsilon_{kl}(\tau) d\tau.$$

Оператор c_{ijkl} удовлетворяет условиям симметрии

$$c_{ijkl} = c_{jikl} = c_{ijlk} = c_{klij}.$$

Пусть зависимость компонент усилия, приложенного в начале координат, от времени определяется функциями $f_i(t)$. Искомое решение удовлетворяет уравнению равновесия

$$(2) \quad \sigma_{ij,j}(x, t) = -\delta(x) f_i(t),$$

где $\delta(x)$ - дельта-функция. Подставляя (1) в (2) и учитывая $\epsilon_{ij} = (u_{i,j} + u_{j,i})/2$, приходим к уравнениям Ламе относительно смещений

$$(3) \quad [c_{ijkl} u_{k,jl}](x, t) = -\delta(x) f_i(t).$$

Введем обычным образом прямое и обратное преобразования Фурье, обозначая тильдой трансформанты и параметры преобразования:

$$(4) \quad \tilde{u}(\tilde{x}, t) = (2\pi)^{-3/2} \int_V u(x, t) \exp(i \tilde{x}_p x_p) dV,$$

$$u(x, t) = (2\pi)^{-3/2} \int_{\tilde{V}} \tilde{u}(\tilde{x}, t) \exp(-i \tilde{x}_p x_p) d\tilde{V},$$

$$dV = dx_1 dx_2 dx_3, \quad d\tilde{V} = d\tilde{x}_1 d\tilde{x}_2 d\tilde{x}_3.$$

Применяя преобразование Фурье к левой и правой частям уравнения (3), получим

$$(5) \quad \tilde{x}_j \tilde{x}_l [c_{ijkl} \tilde{u}_k] (\tilde{x}, t) = (2\pi)^{-3/2} f_i(t).$$

Будем рассматривать среды, модули мгновенной упругости которых таковы, что энергия упругого деформирования является положительно-определенной квадратичной формой компонент деформации. Тогда при $\tilde{x} \neq 0$ обратима квадратная матрица

$$\tilde{c}_{ik}^I(\tilde{x}, t) = c_{ijkl}^I(t) \tilde{x}_j \tilde{x}_l$$

и, следовательно, всегда существует матрица $(\tilde{c}^I)^{-1}_{qi}(\tilde{x}, t)$ такая, что

$$(\tilde{c}^I)^{-1}_{qi}(\tilde{x}, t) \tilde{c}_{ik}^I(\tilde{x}, t) = \delta_{qk},$$

где δ_{qk} — символ Кронекера. Умножая (5) на $(\tilde{c}^I)^{-1}_{qi}$, получим

$$(6) \quad [\delta_{qk} + \tilde{c}_{qk}^{III}] \tilde{u}_k = (\tilde{c}^I)^{-1}_{qi} f_i (2\pi)^{-3/2}.$$

Здесь оператор $\tilde{c}_{qk}^{III}(\tilde{x})$ имеет вид

$$(7) \quad \tilde{c}_{qk}^{III}(\tilde{x}) = (\tilde{c}^I)^{-1}_{qi}(\tilde{x}, t) \tilde{x}_j \tilde{x}_l c_{ijkl}^{II}.$$

Таким образом, задача построения фундаментального решения в трансформантах сводится к обращению оператора $[\delta_{qk} + \tilde{c}_{qk}^{III}]$. Чтобы осуществить это обращение, представим вектор \tilde{x} в виде $\tilde{x}_j = \tilde{r} \tilde{\eta}_j$, где $\tilde{\eta}_j \tilde{\eta}_j = 1$, а $0 \leq \tilde{r} < \infty$. Так как $(\tilde{c}^I)^{-1}_{qi}(\tilde{x}, t)$ есть однородная функция \tilde{x} степени -2 , то

$$(\tilde{c}^I)^{-1}_{qi}(\tilde{x}, t) = (\tilde{c}^I)^{-1}_{qi}(\tilde{\eta}, t) \tilde{r}^{-2},$$

и на основании (7) получим

$$(8) \quad \tilde{c}_{qk}^{III} \tilde{u}_k = \int_0^t (\tilde{c}^I)^{-1}_{qi}(\tilde{\eta}, t) \tilde{\eta}_j \tilde{\eta}_l c_{ijkl}(t, \tau) \tilde{u}_k(\tilde{x}, \tau) d\tau.$$

Будем рассматривать далее операторы c_{ijkl} такие, что функции c_{ijkl}^I непрерывны на отрезке $0 \leq t \leq T$, а c_{ijkl}^{II} — компактный оператор Вольтерра в пространстве вектор-функций, непрерывных на этом отрезке. В частности, ядра операторов c_{ijkl}^{II} могут иметь вид

$$c_{ijkl}(t, \tau) = c_{ijkl}^0(t, \tau) (t - \tau)^{-\alpha},$$

где функции $c_{ijkl}^0(t, \tau)$ непрерывны при $0 \leq \tau \leq t \leq T$, а $\alpha < 1$. Тогда, учитывая что $\tilde{\eta}_i \tilde{\eta}_i = 1$, а матрица $(\tilde{c}^I)^{-1}_{qi}(\tilde{\eta}, t)$ ограничена, легко показать, что $\tilde{c}_{qk}^{III}(\tilde{\eta}, t)$ — также компактный оператор Вольтерра, и, значит (см., например, [11]), решение уравнения (6) можно представить в виде ряда Неймана, сходящегося равномерно относительно $\tilde{\eta}$ при $0 \leq t \leq T$:

$$\tilde{u}_k(\tilde{x}, t) = (2\pi)^{-3/2} [\tilde{c}_{ki}^{-1} f_i] (\tilde{\eta}, t) \tilde{r}^{-2},$$

(9)

$$\tilde{c}_{ki}^{-1} = (\tilde{c}^I)^{-1}_{ki} + \sum_{n=1}^{\infty} (-1)^n d_{kq}^{(n)} (\tilde{c}^I)^{-1}_{qi},$$

где $d_{kq}^{(n)}$ есть n -я степень оператора \tilde{c}_{kq}^{III} , т.е.

$$d_{kq}^{(n)} = \tilde{c}_{ks}^{III} d_{sq}^{(n-1)}, \quad d_{kq}^{(1)} = \tilde{c}_{kq}^{III},$$

и если обозначить через $d_{kq}^{(n)}$ ядро интегрального оператора $d_{kq}^{(n)}$, то

$$\begin{aligned} & [d_{kq}^{(n)} (\tilde{c}^{-1})_{qi}^{-1} f_i] (\tilde{\eta}, t) = \\ & = \int_0^t d_{kq}^{(n)} (\tilde{\eta}, t, \tau) (\tilde{c}^{-1})_{qi}^{-1} (\tilde{\eta}, \tau) f_i(\tau) d\tau. \end{aligned}$$

Чтобы получить $u_k(x, t)$, осуществим обратное преобразование Фурье ряда (9), аналогично тому, как это сделано в [2] при отсутствии наследственности. Введем элемент телесного угла в пространстве изображений $d\tilde{\omega}$. Тогда $d\tilde{V} = d\tilde{\omega} \tilde{r}^2 d\tilde{r}$, причем $d\tilde{\omega} = -d\tilde{\varphi} d\tilde{\nu}$, где $\tilde{\nu} = \cos \tilde{\theta}$, а $\tilde{\varphi}$ и $\tilde{\theta}$ – углы сферических координат. Угол $\tilde{\theta}$ будем отсчитывать от направления x . Тогда

$$\tilde{\nu} = \frac{\tilde{\eta}_p x_p}{|x|}.$$

После интегрирования по \tilde{r} от 0 до \tilde{R} (4) удобно представить в виде

$$(10) \quad u_k(x, t) = \lim_{\tilde{R} \rightarrow \infty} (2\pi)^{-3/2} \int_{\tilde{\omega}} \tilde{u}_k(\tilde{\eta}, t) \frac{\sin(\tilde{R} \tilde{\eta}_p x_p)}{\eta_p x_p} d\tilde{\omega}.$$

Воспользовавшись соотношением [3]

$$\lim_{\tilde{R} \rightarrow \infty} \int_{-\infty}^{\infty} \psi(z) \frac{\sin(\tilde{R} z)}{z} dz = \frac{\pi}{2} [\psi(+0) + \psi(-0)],$$

из (10) получим

$$\begin{aligned} (11) \quad u_k(x, t) &= (2\pi)^{-3/2} |x|^{-1} \lim_{\tilde{R} \rightarrow \infty} \int_0^{2\pi} d\tilde{\varphi} \int_{-1}^1 \tilde{u}_k(\tilde{\nu}, \tilde{\varphi}, t) \frac{\sin(\tilde{R} |x| \tilde{\nu})}{\tilde{\nu}} d\tilde{\nu} = \\ &= (8\pi)^{-1/2} |x|^{-1} \int_0^{2\pi} \tilde{u}_k(0, \tilde{\varphi}, t) d\tilde{\varphi}. \end{aligned}$$

Чтобы получить напряжения, соответствующие этому полю смещений, приведем (11) к виду, удобному для вычисления частных производных $u_{k,l}(x, t)$:

$$\begin{aligned} (12) \quad \sqrt{8\pi} u_k(x, t) &= \frac{1}{|x|} \int_0^{2\pi} d\tilde{\varphi} \int_{-1}^1 u_k(\tilde{\nu}, \tilde{\varphi}, t) \delta(\tilde{\nu}) d\tilde{\nu} = \\ &= \frac{1}{|x|} \int_{\tilde{\omega}} \tilde{u}_k(\tilde{\eta}, t) \delta(\tilde{\nu}) d\tilde{\omega} = \frac{1}{|x|} \int_{\tilde{\omega}} \tilde{u}_k(\tilde{\eta}, t) \delta\left(\frac{x_\alpha \tilde{\eta}_\alpha}{|x|}\right) d\tilde{\omega}. \end{aligned}$$

Дифференцирование (12) по x_l дает

$$\begin{aligned} (13) \quad \sqrt{8\pi} |x|^3 u_{k,l}(x, t) &= -x_l \int_{\tilde{\omega}} \tilde{u}_k(\tilde{\eta}, t) \delta\left(\frac{x_\alpha \tilde{\eta}_\alpha}{|x|}\right) d\tilde{\omega} + \\ &+ \int_{\tilde{\omega}} \tilde{u}_k(\tilde{\eta}, t) \delta'\left(\frac{x_\alpha \tilde{\eta}_\alpha}{|x|}\right) [\tilde{\eta}_l |x| - x_l x_\alpha \tilde{\eta}_\alpha |x|^{-1}] d\tilde{\omega}. \end{aligned}$$

Здесь δ' – производная дельта-функции по своему аргументу. Интегрируя (13) по $\tilde{\nu}$ с учетом определения дельта-функции и ее производных [12], а также соотношения

$$\left. \frac{\partial \tilde{\eta}_m}{\partial \tilde{\nu}} \right|_{\tilde{\nu}=0} = \frac{x_m}{|x|},$$

получим

$$(14) \quad \sqrt{8\pi} u_{k,l}(x, t) = \\ = - \frac{x_l}{|x|^3} \int_0^{2\pi} \tilde{u}_k(0, \tilde{\varphi}, t) d\tilde{\varphi} - \frac{x_m}{|x|^3} \int_0^{2\pi} \tilde{u}_{k,m}(0, \tilde{\varphi}, t) \tilde{\eta}_l d\tilde{\varphi}.$$

Чтобы вычислить $\tilde{u}_{k,m} = \partial \tilde{u}_k(\tilde{\eta}, t) / \partial \tilde{\eta}_m$; положим в уравнении (5) $\tilde{x} = \tilde{\eta}$, после чего продифференцируем его по $\tilde{\eta}_m$. Тогда

$$\frac{\partial \tilde{u}_k(\tilde{\eta}, t)}{\partial \tilde{\eta}_m} = -\tilde{c}_{ki}^{-1} \tilde{c}_{ip,m} \tilde{u}_p(\tilde{\eta}, t),$$

где $\tilde{c}_{ip,m} = (\delta_{jm} \tilde{\eta}_i + \delta_{im} \tilde{\eta}_j) c_{ijpl}$.

Подставим (14) в (1), после чего приведем выражения для смещений и напряжений к виду, удобному для программной реализации:

$$(15) \quad u_k(x, t) = \frac{1}{8\pi^2 |x|} \oint_{\xi \in \Pi(x)} [\tilde{c}_{ki}^{-1}(\xi) f_i](\xi) |d\xi|,$$

$$(16) \quad \sigma_{ij}(x, t) = \frac{c_{ijkl}}{8\pi^2 |x|^3} \left\{ -x_l \oint_{\xi \in \Pi(x)} [\tilde{c}_{kq}^{-1}(\xi) f_q](\xi) |d\xi| + \right. \\ \left. + x_m \oint_{\xi \in \Pi(x)} [\tilde{c}_{ks}^{-1}(\xi) \tilde{c}_{sp,m}(\xi) \tilde{c}_{pq}^{-1}(\xi) f_q](\xi) \xi_l |d\xi| \right\}.$$

Здесь $\Pi(x)$ — плоскость, ортогональная вектору x . Вектор ξ удовлетворяет условию $|\xi| = 1$, и, таким образом, интеграл вычисляется вдоль единичной окружности, лежащей в плоскости $\Pi(x)$. Частным случаем (15), (16) являются фундаментальные решения для сред с разностными ядрами, приведенные в [7, 8]. Примеры численной реализации алгоритма вычисления фундаментального решения при отсутствии наследственности в средах с прямолинейной анизотропией даны в работах [4, 13, 14].

Московский физико-технический институт
Долгопрудный Московской обл.

Поступило
14 III 1983

ЛИТЕРАТУРА

1. Лифшиц И.М., Розенцвейг Л.Н. — ЖЭТФ, 1947, т. 17, вып. 9.
2. Synge J.L. The hypersphere in mathematical physics. Cambridge, 1957.
3. Партон В.З., Перлин П.И. Методы математической теории упругости. М.: Наука, 1981.
4. Осокин А.Е., Перлин П.И. Тр. МФТИ. Сер. аэрофиз. и прикл. матем. М., 1980, с. 14–18.
5. Работнов Ю.Н. Элементы наследственной механики твердых тел. М.: Наука, 1977.
6. Хуторянский Н.М. — Прикл. пробл. прочн. и пластичн., 1979, № 10.
7. Осокин А.Е. Аэрофизика и геокосмические исследования. Междувед. сб. М., 1982, с. 61–62.
8. Осокин А.Е. Аэрофизика и прикладная математика. М., 1981, с. 67–68.
9. Арутюнян Н.Х. Некоторые вопросы теории ползуности. М.: Наука, 1952.
10. Арутюнян Н.Х. Преприят ИПМ АН СССР, № 170, М., 1981.
11. Забрейко П.П., Кошелев А.И., Красносельский М.А. и др. Интегральные уравнения. М.: Наука, 1968.
12. Владимиров В.С. Обобщенные функции в математической физике. М.: Наука, 1979.
13. Vogel S.M., Rizzo F.J. — J. Elasticity, 1973, vol. 3, p. 3.
14. Wilson R.B., Gruse T.A. — Intern. Numer. Methods in Eng., 1978, vol. 12, p. 10.